

# TC12K240

适用于12k和16k线阵相机的远心镜头,放大倍率:0.260 x, M72 x 0.75 接口

## 参数

放大	(x)	0.260
图像圈 Ø	(mm)	62.4

## 物体的视野

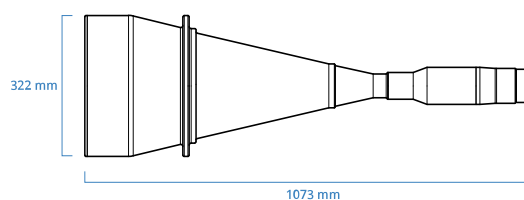
line-12K探测器 12 kµm 5.2 x 62.40	(mm)	240.0
line-12k 探测器 12k x 5 µm 61.44	(mm)	236.3
line-16k 探测器 16k x 3.5 µm 57.34	(mm)	220.5
line-8k 探测器 8k x 7 µm 57.34	(mm)	220.5

## 光学说明书

操作距离 (1)	(mm)	492.8
wF/# (2)		16
(最大) 典型的远心 (3)	(deg)	< 0.06 (0.08)
典型的失真 (最大) (4)	(%)	< 0.08 (0.10)
景深 (5)	(mm)	15.4
CTF@ 70 lp/mm	(%)	> 35

## 机械性能

长度 (6)	(mm)	1072.8
直径	(mm)	322
重量	(g)	19000
接口 (7)		M72 x 0.75 - FD 6.56



## 注释

1. 工作距离：离镜头最前端到物体上表面的距离。  
其设定在标称值的+/-3%可到最佳分辨率与最小畸变。
2. 工作F值 (wF/#)：当被测物体未放置于离镜头无限远的真实F值。也可根据需要提供更小的光圈。
3. 镜头内主光线的最大倾斜角度：当该角度被转换为毫拉德时，  
它表示镜头在拍摄时每毫米物体位移的最大测量误差。
4. 相比理想化，无畸变的图像，其真实的图像偏差率：列出了典型（平均）  
值和最大（保证）值。
5. 在景深的边缘，其图像依然能用于测量。但为了获得更好的图像，  
应考虑采用标称景深的一半。用于计算的像素尺寸为5微米。
6. 从镜头最前端的机械结构到相机法兰的长度。
7. FD代表法兰（凸缘）距离（单位mm），定义为底座法兰（镜头背部的金属环）到摄像头平面的距离。

