

TC16M012-Q

Telecentric lens for 35 mm detectors, magnification 3.000 x, mount M58x0.75 FD =6.56

参数

| | | |
|-------|------|------|
| 放大 | (x) | 3.00 |
| 图像圈 Ø | (mm) | 43.3 |

物体的视野

| | | | |
|----------------|-------|-----------|-------------|
| 2 k x 10µm 探测器 | 20.48 | (mm) | 6.83 |
| 4k x 7 µm 探测器 | 28.67 | (mm) | 9.56 |
| 8k x 5 µm 探测器 | | (mm) | 13.7 |
| 36 x 24 毫米探测器 | | (mm x mm) | 12.0 x 8.00 |

光学说明书

| | | |
|----------------|-------|---------------|
| 操作距离 (1) | (mm) | 57.8 |
| wF/# (2) | | 18 |
| (最大) 典型的远心 (3) | (deg) | < 0.03 (0.05) |
| 典型的失真 (最大) (4) | (%) | < 0.03 (0.05) |
| 景深 (5) | (mm) | 0.2 |
| CTF@ 50 lp/mm | (%) | > 30 |

机械性能

| | | |
|--------|------|------------------|
| 接口 (6) | | M58X0.75 FD 6.56 |
| 长度 (7) | (mm) | 418.7 |
| 直径 | (mm) | 64 |
| 重量 | (g) | 908 |

注释

- 工作距离：机器前端与物体前端之间的距离。其设定在标称值的 $\pm 3\%$ 可达到最佳分辨率与最小畸变。
- 工作F值：当被测物体未放置于离镜头无限远时的真实F值。也可根据需要提供更小的光圈。
- 镜头内主光线的最大斜率角度：当该角度被转换为毫拉德时，它表示镜头在拍摄时每毫米物体位移的最大测量误差。
- 相比理想化、无畸变的图像，其真实的图像偏差率：列出了典型(平均)值和最大(保证)值
- 在景深的边缘，其图像依然能用于测量。但为了获得更好的图像，应考虑采用标称景深的一半。
- 从镜头最前端的机械结构到相机法兰的长度。

兼容产品



LTCLHP 系列
远心惠普照明

| | |
|-------------|--|
| LTCLHP024-R | Telecentric HP illuminator, beam diameter 30 mm, red |
| LTCLHP024-G | Telecentric HP illuminator, beam diameter 30 mm, green |
| LTCLHP024-B | Telecentric HP illuminator, beam diameter 30 mm, blue |
| LTCLHP024-W | Telecentric HP illuminator, beam diameter 30 mm, white |



CMHO 系列
夹具机构

| | |
|--------------|--------------------|
| CMHOTC16M012 | 适用于TC16M系列的专用机械固定架 |
|--------------|--------------------|

